

## 4.3. 階層定理(続き)

**定理4.4:** 任意の制限時間  $t_1, t_2$  に対し,

$$\forall c > 0, \exists n [ct_1(n)^2 \leq t_2(n)] \rightarrow \text{TIME}(t_1) \subsetneq \text{TIME}(t_2).$$

**DIAG** = { $\langle a, w \rangle$ : 次の3条件を満たす}.

(a)  $\text{IsProgram}(a)$

(b)  $l < t$

(c)  $\text{eval-in-time}(a, \langle a, w \rangle, \overline{t}) \neq \text{accept}$  }

ただし,  $x = \langle a, w \rangle$ ,  $l = |x|$ ,  $t = [\sqrt{t_2(|x|)} / |a|]$

([ ]は切り捨て)

プログラム A =  $\lfloor a \rfloor$  に  $x = \langle a, w \rangle$  を入力すると、

$|x| < \sqrt{t_2(|x|)} / |a|$   $t = \sqrt{t_2(|x|)} / |a|$  以内に accept しない

## 4.3. Hierarchy Theorem (Cont'd)

**Theorem 4.4** For any time limits  $t_1$  and  $t_2$ , we have

$$\forall c > 0, \exists n [ct_1(n)^2 \leq t_2(n)] \rightarrow \text{TIME}(t_1) \subsetneq \text{TIME}(t_2).$$

**DIAG** = { $\langle a, w \rangle$ : the following three conditions are satisfied:

- (a)  $\text{IsProgram}(a)$
- (b)  $l < t$
- (c)  $\text{eval-in-time}(a, \langle a, w \rangle, \bar{t}) \neq \text{accept}$  }

where,  $x = \langle a, w \rangle$ ,  $l = |x|$ ,  $t = [\sqrt{t_2(l)} / |a|]$  [ ] denotes round-off

If we input  $\langle x \rangle = \langle a, w \rangle$  to a program  $a$  as an input,  $|x| < \sqrt{t_2(|x|)} / |a|$  and it does not accept before time  $t = \sqrt{t_2(|x|)} / |a|$ .

**補題4.8:  $DIAG \notin \text{TIME}(t_1)$**  の証明:

$DIAG \in \text{TIME}(t_1)$ として矛盾を導く。

- $DIAG$  を  $O(t_1)$  時間で認識するプログラムを  $A_0$ , コードを  $a_0$  とする。  
 $\rightarrow \text{time\_ } A_0(l) \leq c_0 t_1(l) \dots\dots\dots (1) \quad (c_0; \text{定数})$
- 定理の仮定  $\forall c > 0, \forall l [ct_1(l)^2 \leq t_2(l)]$   
 より、 $/$ を十分大きくとると、 $c_0 t_1(l) \leq [\sqrt{t_2(l)} / |a_0|] \dots\dots\dots (2)$
- $t_1$  は自然な制限時間であるから、 $l_0 = |\langle a_0, w_0 \rangle|$  を十分長くすると  

$$l_0 \leq [\sqrt{t_2(l_0)} / |a_0|] (\equiv t_0) \dots\dots\dots (3)$$
- (3) と  $DIAG$  の定義より  
 $\langle a_0, w_0 \rangle \in DIAG \leftrightarrow \text{eval-in-time}(a_0, \langle a_0, w_0 \rangle, \bar{t}_0) \neq \text{accept} \dots\dots\dots (4)$

**Proof of Lemma 4.8:  $DIAG \notin \text{TIME}(t_1)$**

To derive contradictions, we assume  $DIAG \in \text{TIME}(t_1)$ .

- Let  $A_0$  be the program that recognizes  $DIAG$  in  $O(t_1)$  time, with code  $a_0$ .  $\rightarrow \text{time\_ } A_0(l) \leq c_0 t_1(l)$  ..... (1) ( $c_0$ ; constant)
- By the assumption of theorem  $\forall c > 0, \forall l [\overline{ct_1(l)}^2 \leq t_2(l)]$   
for sufficiently large  $l$ ,  $c_0 t_1(l) \leq [\sqrt{t_2(l)} / |a_0|]$  ..... (2)
- Since  $t_1$  is a natural limit, for sufficiently long  $l_0 = |<a_0, w_0>|$ ,  
$$l_0 \leq [\sqrt{t_2(l_0)} / |a_0|] (\equiv t_0)$$
 ..... (3)
- By (3) and definition of  $DIAG$ ,  
$$<a_0, w_0> \in DIAG \leftrightarrow \text{eval-in-time}(a_0, <a_0, w_0>, \bar{t}_0) \neq \text{accept}$$
 ..... (4)

(1)  $\text{time\_A}_0(l) \leq c_0 t_1(l)$

(2)  $c_0 t_1(l_0) \leq [\sqrt{t_2(l_0)} / |a_0|] = t_0$

十分長い  $l_0 = \langle a_0, w_0 \rangle$ 

(4)  $\langle a_0, w_0 \rangle \in \text{DIAG} \leftrightarrow \text{eval-in-time}(a_0, \langle a_0, w_0 \rangle, \bar{t}_0) \neq \text{accept}$

(1)(2)より,  $\text{time\_A}_0(\langle a_0, w_0 \rangle) \leq c_0 t_1(l_0) \leq [\sqrt{t_2(l_0)} / |a_0|] = t_0 \dots (5)$

(5) より、十分長い  $l_0 = \langle a_0, w_0 \rangle$  をプログラム  $A_0$  に入力したとき、計算は必ず  $t_0$  時間以内に終わる。つまり

eval-in-time での制限時間  $t_0$  は本質的ではない。

$$\rightarrow \text{eval-in-time}(a_0, \langle a_0, w_0 \rangle, \bar{t}_0) = \text{eval}(a_0, \langle a_0, w_0 \rangle)$$

(4) に  $\text{eval-in-time}(a_0, \langle a_0, w_0 \rangle, \bar{t}_0) = \text{eval}(a_0, \langle a_0, w_0 \rangle)$  を代入:

$$\begin{aligned} \langle a_0, w_0 \rangle \in \text{DIAG} &\leftrightarrow \text{eval}(a_0, \langle a_0, w_0 \rangle) \neq \text{accept} \\ &\leftrightarrow A_0 \text{ が } \langle a_0, w_0 \rangle \text{ を accept しない。} \end{aligned}$$

これは、「 $A_0$  が  $\text{DIAG}$  を認識する」という仮定に矛盾。（証明終）

(1)  $\text{time\_A}_0(l) \leq c_0 t_1(l)$

For general  $l$ 

(2)  $c_0 t_1(l_0) \leq [\sqrt{t_2(l_0)} / |a_0|] = t_0$

For sufficiently long  $l_0 = \langle a_0, w_0 \rangle$ 

(4)  $\langle a_0, w_0 \rangle \in \text{DIAG} \leftrightarrow \text{eval-in-time}(a_0, \langle a_0, w_0 \rangle, \bar{t}_0) \neq \text{accept}$

By (1)(2),  $\text{time\_A}_0(\langle a_0, w_0 \rangle) \leq c_0 t_1(l_0) \leq [\sqrt{t_2(l_0)} / |a_0|] = t_0 \dots (5)$

From (5), program  $A_0$  halts in  $t_0$  time for sufficiently long  $l_0 = \langle a_0, w_0 \rangle$ , which means

**the time limit  $t_0$  in eval-in-time is not essential.**

$$\rightarrow \text{eval-in-time}(a_0, \langle a_0, w_0 \rangle, t_0) = \text{eval}(a_0, \langle a_0, w_0 \rangle)$$

Substitute  $\text{eval-in-time}(a_0, \langle a_0, w_0 \rangle, t_0) = \text{eval}(a_0, \langle a_0, w_0 \rangle)$  to (4):

$$\begin{aligned} \langle a_0, w_0 \rangle \in \text{DIAG} &\leftrightarrow \text{eval}(a_0, \langle a_0, w_0 \rangle) \neq \text{accept} \\ &\leftrightarrow A_0 \text{ does not accept } \langle a_0, w_0 \rangle. \end{aligned}$$

Which contradicts the assumption that “ $A_0$  recognizes  $\text{DIAG}$ .” Q.E.D.

## 対角線論法に基づく解釈

$F_1 = O(t_1)$  の時間計算量をもつ認識プログラムすべての集合  
 $= \{A_1, A_2, \dots\}$

それらのプログラムのコードを  $a_1, a_2, \dots$  とする.

各  $a_i$  ごとに適当な定数  $c_i$  を考えると,

$$\text{time\_}A_i(l) \leq c_i t_1(l)$$

$$x = \langle a, w \rangle, l = |x|$$

が成立. さらに, 各  $a_i, c_i$  に対し, 十分長い  $w_i$  を取ると,

$$c_i t_1(l_i) \leq [\sqrt{t_2(l_i)} / |a_i|], \quad l_i \leq [\sqrt{t_2(l_i)} / |a_i|]$$

とできる. 各プログラム  $A_i$  の入力  $x_i$  に対する出力の表を作ると,

	$x_1$	$x_2$	$x_3$	.....	$x_k$
$A_1$	A	R	A	.....	A
$A_2$	R	R	R	.....	A
$A_3$	A	A	A	.....	R
.....	.....	.....	.....	.....	.....
$A_k$	R	R	A	.....	A

$A_i(x_i)$  の値

	$x_1$	$x_2$	$x_3$	.....	$x_k$
	R				
		A			
			R		
.....	.....	.....	.....	.....	.....
					R

対角線で  
RとAが逆

$x_i \in \text{DIAG?}$  の答

$\text{DIAG}$  を認識するプログラムはこの表に登場できない...矛盾

## Interpretation based on Diagonalization

$F_1$  = a set of all recognizing programs of time complexity  $O(t_1)$   
 $= \{A_1, A_2, \dots\}$

Let their program codes be  $a_1, a_2, \dots$

$x = \langle a, w \rangle, l = |x|$

Considering an appropriate constant  $c_i$  for each  $a_i$ , we have

$$\text{time\_}A_i(l) \leq c_i t_1(l)$$

Moreover, we can take sufficiently long  $w_i$  for each  $a_i$  and  $c_i$  s.t.

$$c_i t_1(l_i) \leq [\sqrt{t_2(l_i)} / |a_i|], \quad l_i \leq [\sqrt{t_2(l_i)} / |a_i|]$$

Putting the outputs of  $A_i$  for input  $x_i$  in the table:

	$x_1$	$x_2$	$x_3$	.....	$x_k$
$A_1$	A	R	A	.....	A
$A_2$	R	R	R	.....	A
$A_3$	A	A	A	.....	R
.....	.....	.....	.....	.....	.....
$A_k$	R	R	A	.....	A

values of  $A_i(x_i)$

$x_1$	$x_2$	$x_3$	.....	$x_k$
R				
	A			
		R		
			.....	
				R

Compare  
Diagonals

answer to  $x_i \in \text{DIAG}?$

This table can't include a program recognizing  $\text{DIAG}$ ...contradiction.

例4.12:  $\text{TIME}(n^2) \subsetneq \text{TIME}(n^5)$

$$\leftarrow \forall c > 0, \forall n \geq c [ c(n^2)^2 \leq n^5 ]$$

要するに,

$$\liminf_{n \rightarrow \infty} \frac{t_2(n)}{t_1(n)^2} = \infty$$

となれば、階層定理より  $\text{TIME}(t_1) \subsetneq \text{TIME}(t_2)$

Ex.4.12:  $\text{TIME}(n^2) \subsetneq \text{TIME}(n^5)$

$$\leftarrow \forall c > 0, \forall n \geq c [ c(n^2)^2 \leq n^5 ]$$

If we have

$$\liminf_{n \rightarrow \infty} \frac{t_2(n)}{t_1(n)^2} = \infty$$

then the hierarchy theorem tells us that  $\text{TIME}(t_1) \subsetneq \text{TIME}(t_2)$

# 第5章 代表的な計算量クラス

## 5.1. 代表的な時間計算量クラス

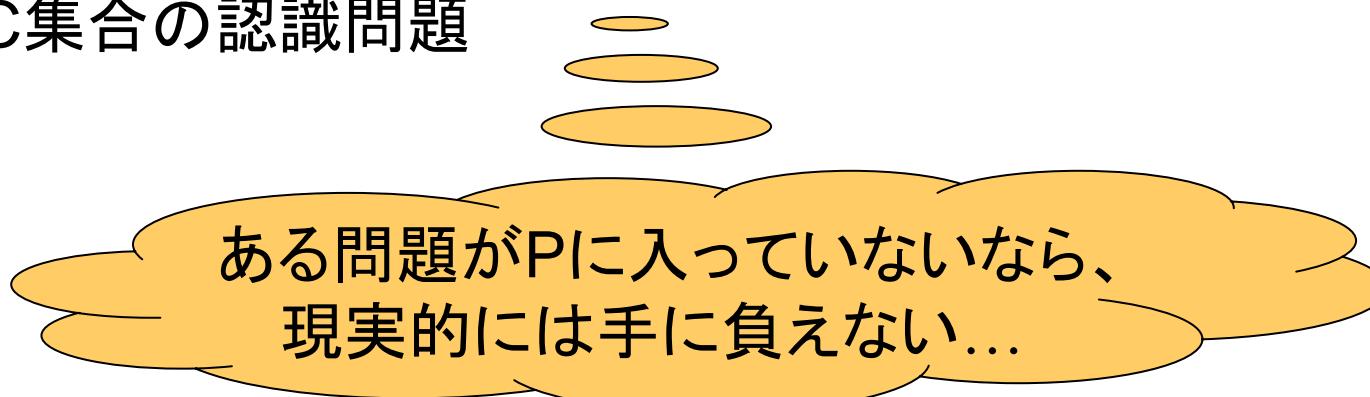
$$P \equiv \bigcup_{p: \text{多項式}} \text{TIME}(p(l))$$

$$E \equiv \bigcup_{c>1} \text{TIME}(2^{cl})$$

$$\text{EXP} \equiv \bigcup_{p: \text{多項式}} \text{TIME}(2^{p(l)})$$

C集合： 計算量クラスCに入る集合.

C問題： C集合の認識問題



ある問題がPに入っていないなら、  
現実的には手に負えない…

# Chapter 5

## Representative Complexity Classes

### 5.1. Representative time complexity classes

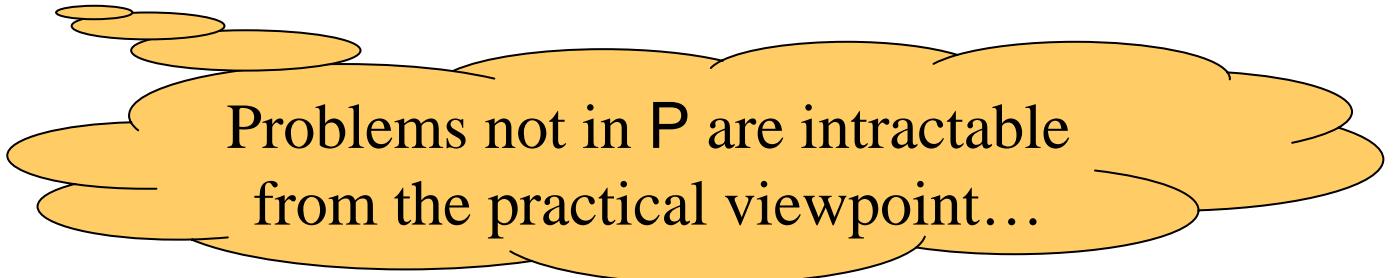
$$\mathbf{P} \equiv \bigcup_{p:\text{polynomial}} \text{TIME}(p(l))$$

$$\mathbf{E} \equiv \bigcup_{c>1} \text{TIME}(2^{cl})$$

$$\mathbf{EXP} \equiv \bigcup_{p:\text{polynomial}} \text{TIME}(2^{p(l)})$$

$\mathbf{C}$  set: set in the complexity class  $\mathbf{C}$ .

$\mathbf{C}$  problem: problem of recognizing a  $\mathbf{C}$  set.



Problems not in  $\mathbf{P}$  are intractable  
from the practical viewpoint...

**例5.1:** クラスP, E, EXPでは、多項式時間程度の違いは問題ではない。

P: 多項式 × 多項式 → 多項式

E: 2の線形乗 × 多項式 → 2の線形乗

EXP: 2の多項式乗 × 多項式 → 2の多項式乗

例5.2: PRIMEの計算量クラス

例4.7 → PRIME ∈ TIME( $2^l$ )

故に, PRIME ∈ E

余談: 2002年に  $O(l^6)$  のアルゴリズムが考案されたので、今ではP

**定義5.1.** T: 制限時間の集合

$\bigcup_{t \in T} \text{TIME}(t)$ : T時間計算量クラス  
 →これをTIME(T)と表す.

**定理5.1:** (1) P =  $\bigcup_{c>0} \text{TIME}(l^c)$ , (2) EXP =  $\bigcup_{c>0} \text{TIME}(2^{l^c})$

**Ex.5.1:** Polynomial makes no serious difference in the classes P, E, EXP.

P: polynomial  $\times$  polynomial  $\rightarrow$  polynomial

E: linear power of 2  $\times$  polynomial  $\rightarrow$  linear power of 2

EXP: poly. power of 2  $\times$  poly.  $\rightarrow$  poly. power of 2

Ex.5.2: Complexity class of PRIME

Ex.4.7  $\rightarrow$  PRIME  $\in$  TIME( $2^l$ )

Thus, PRIME  $\in$  E

$O(l^6)$  time algorithm put it in P!!

**Def.5.1:** T: set of time limits

$\bigcup_{t \in T} \text{TIME}(t)$ : T time complexity class  
 $\rightarrow$  It is denoted by TIME(T).

Theorem 5.1 (1)  $P = \bigcup_{c>0} \text{TIME}(l^c)$ , (2)  $\text{EXP} = \bigcup_{c>0} \text{TIME}(2^{l^c})$

**定理5.1:** (1)  $P = \bigcup_{c>0} \text{TIME}(l^c)$ , (2)  $\text{EXP} = \bigcup_{c>0} \text{TIME}(2^{l^c})$

証明: (2)の証明は省略.

$T_1$ :  $l^c$ という形の多項式の集合.

$T_2$ : 多項式の全体

$\rightarrow T_1 \subseteq T_2$ なので,  $\text{TIME}(T_1) \subseteq \text{TIME}(T_2)$

$p$ : 任意の多項式 ( $p$ は $T_2$ の任意の要素)

多項式 $p$ の最大次数を $k$ とすると,  $p(l) = O(l^k)$

定理4.3より,

$\text{TIME}(p(l)) \subseteq \text{TIME}(l^k) \subseteq \text{TIME}(T_1)$

したがって,  $\text{TIME}(T_1) = \text{TIME}(T_2)$

証明終

**Theorem 5.1:** (1)  $\mathsf{P} = \bigcup_{c>0} \text{TIME}(l^c)$ , (2)  $\mathsf{EXP} = \bigcup_{c>0} \text{TIME}(2^{l^c})$

**Proof:** The proof of (2) is omitted.

$T_1$ : set of polynomials of the form of  $l^c$ .

$T_2$ : set of all polynomials

→ since  $T_1 \subseteq T_2$ ,  $\text{TIME}(T_1) \subseteq \text{TIME}(T_2)$

$p$ : arbitrary polynomial ( $p$  is any element of  $T_2$ )

if the maximum degree of a polynomial  $p$  is  $k$ ,  $p(l) = O(l^k)$

From Theorem 4.3,

$\text{TIME}(p(l)) \subseteq \text{TIME}(l^k) \subseteq \text{TIME}(T_1)$

Therefore,  $\text{TIME}(T_1) = \text{TIME}(T_2)$

Q.E.D.

### 例5.3. 命題論理式評価問題(PROP-EVAL)

入力 :  $\langle F, \langle a_1, a_2, \dots, a_n \rangle \rangle$

$F$ は拡張命題論理式  $\wedge \vee \neg \rightarrow \leftrightarrow$

$(a_1, a_2, \dots, a_n)$  は  $F$  に対する真理値割り当て

質問 :  $F(a_1, a_2, \dots, a_n) = 1?$

	$x \rightarrow y$	$x \leftrightarrow y$
$(x,y)$	$(\neg x \vee y)$	$((x \rightarrow y) \wedge (y \rightarrow x))$
(0,0)	1	1
(0,1)	1	0
(1,0)	0	0
(1,1)	1	1

### Ex.5.3. Problem of evaluating propositional expression(PROP-EVAL)

**Input:**  $\langle F, \langle a_1, a_2, \dots, a_n \rangle \rangle$

$F$  is an extended prop. expression

$(a_1, a_2, \dots, a_n)$  is a truth assignment to  $F$

**Question:**  $F(a_1, a_2, \dots, a_n) = 1$ ?

	$x \rightarrow y$	$x \leftrightarrow y$
$(x, y)$	$(\neg x \vee y)$	$((x \rightarrow y) \wedge (y \rightarrow x))$
(0,0)	1	1
(0,1)	1	0
(1,0)	0	0
(1,1)	1	1

### 例5.3. 命題論理式評価問題(PROP-EVAL)

入力 :  $\langle F, \langle a_1, a_2, \dots, a_n \rangle \rangle$

$F$ は拡張命題論理式  $\wedge \vee \neg \rightarrow \leftrightarrow$

$(a_1, a_2, \dots, a_n)$  は  $F$ に対する真理値割り当て

質問 :  $F(a_1, a_2, \dots, a_n) = 1$ ?

拡張命題論理式  $F$  がコード化されたもの  $[F]$  から計算木を作る.

計算木は  $O(|[F]|^3)$  時間で構成できる.

計算木が得られていれば、ボトムアップ式で

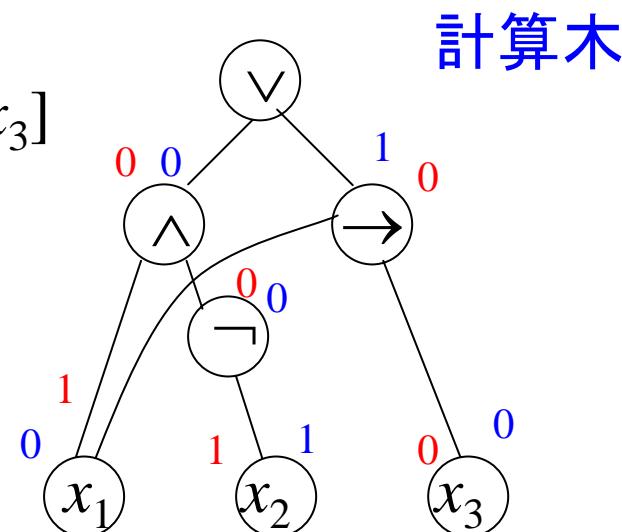
$F(a_1, a_2, \dots, a_n)$  の値は容易に計算可能. 0 1

例 :  $F(x_1, x_2, x_3) = [x_1 \wedge \neg x_2] \vee [x_1 \rightarrow x_3]$

$$F(0,1,0)=1$$

$$F(1,1,0)=0$$

よって PROP-EVAL  $\in P$



### Ex.5.3. Problem of evaluating propositional expression(PROP-EVAL)

**Input:**  $\langle F, \langle a_1, a_2, \dots, a_n \rangle \rangle$

$F$  is an extended prop. expression

$(a_1, a_2, \dots, a_n)$  is a truth assignment to  $F$

**Question:**  $F(a_1, a_2, \dots, a_n) = 1$ ?

Construct a computation tree from a code  $\lceil F \rceil$  of ext. prop. expression  
It is built in time  $O(|\lceil F \rceil|^3)$ .

If computation tree is available, we can easily obtain the value

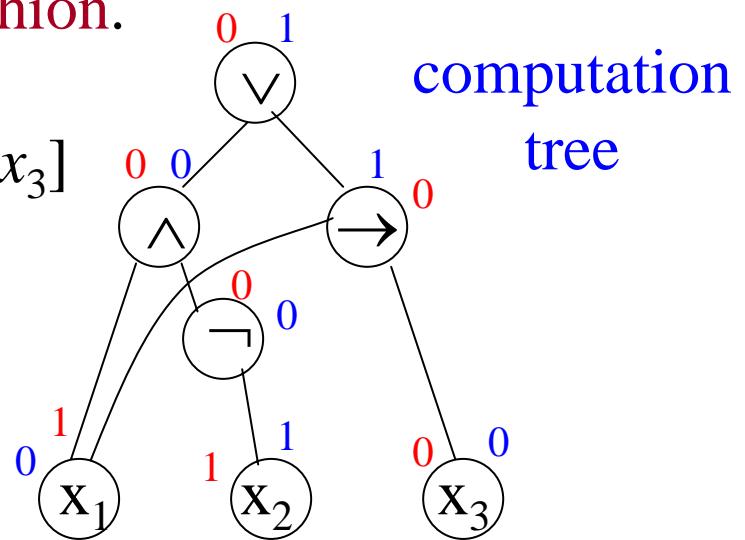
$F(a_1, a_2, \dots, a_n)$  in a **bottom-up fashion**.

Ex.:  $F(x_1, x_2, x_3) = [x_1 \wedge \neg x_2] \vee [x_1 \rightarrow x_3]$

$$F(0,1,0)=1$$

$$F(1,1,0)=0$$

Hence PROP-EVAL  $\in P$



## 例5.3. 命題論理式充足性問題: 2和積形(2SAT)

**入力:**  $\langle F \rangle$   $F$ は2和積形命題論理式

**質問:**  $F(a_1, a_2, \dots, a_n) = 1$ を満たす割り当てがあるか?

**和積形:**

$$F = (\bullet \vee \bullet \vee \dots \vee \bullet) \wedge (\bullet \vee \dots \vee \bullet) \wedge \dots \wedge (\dots)$$

- リテラルの論理和の論理積で表現されたもの

**$k$ 和積形( $k$  SAT)**

- 和積形の各論理和が  $k$  個のリテラルを含む
- 3SAT, 4SAT も同様に定義できる。
- SAT: 各論理和のリテラルの個数に制限がないもの
- ExSAT: 入力が拡張命題論理式( $\rightarrow$ や $\leftrightarrow$ も許す)

ちょうど/たかだか

### Ex. 5.3. 2-Satisfiability (2SAT)

**Input:**  $\langle F \rangle$   $F$  is 2-conjunctive normal form

**Question:** Is there any assignment such that  $F(a_1, a_2, \dots, a_n) = 1$ ?

Conjunctive Normal Form (CNF)

$$F = (\bullet \vee \bullet \vee \dots \vee \bullet) \wedge (\bullet \vee \dots \vee \bullet) \wedge \dots \wedge (\dots)$$

- described by  $\wedge$  of  $\vee$  of literals.

exactly/at most

$k$  SAT

- Each closure contains  $k$  literals
- We can define 3SAT, 4SAT similarly.
- SAT consists of any CNF.
- ExSAT consists of any extended propositional expression.

### 例5.4: 到達可能性問題(ST-CON)

入力 :  $\langle G, s, t \rangle$  : 無向グラフ  $G$ ,  $1 \leq s, t \leq n (=|G|)$

質問 :  $G$  上で  $s$  から  $t$  への道があるか?

- 閉路とは、始点と終点が同じである路
- オイラー閉路とは、すべての辺を一度づつ通る閉路
- ハミルトン閉路とは、すべての頂点を一度づつ通る閉路

### 例5.4: 一筆書き閉路問題(DEULER)

入力 :  $\langle G \rangle$  : 有向グラフ  $G$

質問 :  $G$  はオイラー閉路をもつか?

### 例5.5: ハミルトン閉路問題(DHAM)

入力 :  $\langle G \rangle$  : 有向グラフ  $G$

質問 :  $G$  はハミルトン閉路をもつか?

### Ex. 5.4: Graph reachability problem (ST-CON)

**Input:**  $\langle G, s, t \rangle$  : an undirected graph  $G$ ,  $1 \leq s, t \leq n (= |G|)$

**Question:** Does  $G$  have a path from  $s$  to  $t$ ?

- **Cycle** is a path that shares two endpoints.
- **Euler cycle** is a cycle that visits all **edges** once.
- **Hamiltonian cycle** is a cycle that visits all **vertices** once.

### Ex. 5.4: Euler cycle problem (DEULER)

**Input:**  $\langle G \rangle$ : a directed graph  $G$

**Question:** Does  $G$  have an Euler cycle?

### Ex. 5.5 Hamiltonian cycle problem (DHAM)

**Input:**  $\langle G \rangle$ : a directed graph  $G$

**Question:** Does  $G$  have a Hamiltonian cycle?

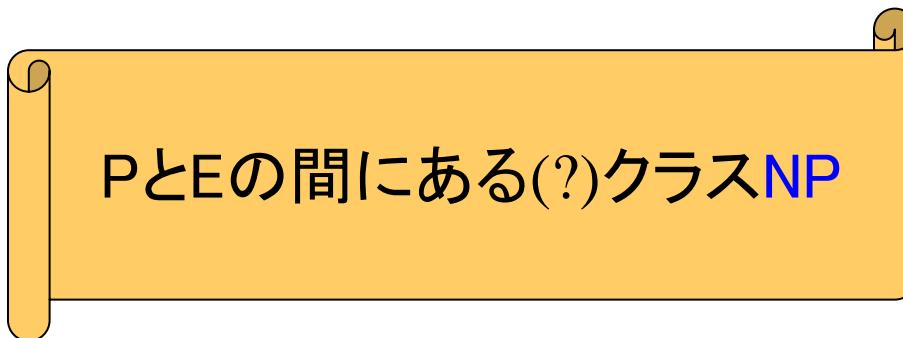
知られていること:

➤ 以下の問題はP:

- ✓ PROP-EVAL, 2SAT, ST-CON, DEULER

➤ 以下の問題はEであることはわかっているが...

- ✓ 3SAT, DHAM



It is known that:

- The following problems are in P:
  - ✓ PROP-EVAL, 2SAT, ST-CON, DEULER
- The following problems are in E, but...
  - ✓ 3SAT, DHAM

